## EUROPEAN PATENT OFFICE

## **Patent Abstracts of Japan**

**PUBLICATION NUMBER** 

05229359

**PUBLICATION DATE** 

07-09-93

APPLICATION DATE

25-02-92

APPLICATION NUMBER

04036806

APPLICANT: NISSAN MOTOR CO LTD;

INVENTOR :

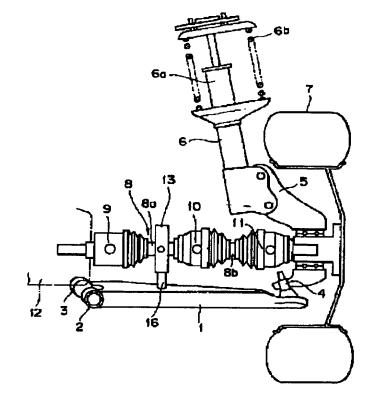
**KAWABE YOSHIHIRO**;

INT.CL.

B60K 17/30 F16C 3/02

TITLE

**DRIVE SHAFT** 



ABSTRACT: PURPOSE: To minimize the knuckle of a wheel side joint and improve the steering stability and comfortableness of a vehicle by arranging a third joint between a differential device side joint and the wheel side joint.

> CONSTITUTION: A third joint 10 is arranged between a joint 9 on a differential device 12 side for transmitting the power from the differential device 12 to a wheel 7 steered according to steering wheel operation and a joint 11 on the wheel 7 side. Further, a shaft 8 between the differential device-side joint 9 and the wheel-side joint 10 is supported by a suspension arm 1 oscillated to a vehicle body according to the vertical motion of the wheels 7. Thus, the third joint 10 is pushed up according to the oscillation of the suspension arm 1 by the bound of the wheel 7, an the drive shaft 8 between the wheel-side joint 11 and the third joint 10 is made nearly horizontal. Therefore, the knuckle of the wheel-side joint 11 is minimized.

COPYRIGHT: (C)1993,JPO&Japio

3NSDOCID: <.IP 405229359A AJ >



(19) [本国特許庁 (JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

# 特開平5-229359

(43)公開日 平成5年(1993)9月7日

(51) Int.Cl.5

識別記号

庁内整理番号

技術表示箇所

B60K 17/30 F 1 6 C 3/02

Z 8521-3D 9242-3 J

### 審査請求 未請求 請求項の数1(全 6 頁)

(21)出願番号

特願平4-36806

(71)出願人 000003997

FΙ

日産自動車株式会社

(22)出願日

平成4年(1992)2月25日

神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地

(72)発明者 川辺 喜裕

神奈川県横浜市神奈川区宝町2番地 日産

自動車株式会社内

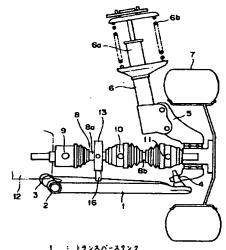
(74)代理人 弁理士 志賀 富士弥 (外3名)

### (54) 【発明の名称】 ドライブシャフト

### (57)【要約】

【目的】 車輪側ジョイントの折れ角を小さくする。

ハンドル操舵に伴い転舵される車輪7に差動 装置12からの動力を伝達するドライブシャフト8は、 差動装置側ジョイント9、中央の第3のジョイント1 0, 略車輪7の転舵軸上に設置されている車輪側ジョイ ント11の3つのジョイントを備えている。ドライブシ ャフト8は、差動装置側ジョイント9と車輪側ジョイン ト11との間でドライブシャフト支持部材13を介して トランスパースリンク1に支持されており、ドライブシ ャフト支持部材13はドライブシャフト8の回転を許容 する軸受及びドライブシャフト8の揺動と軸方向の動き を許容するプッシュを有しプラケット16の下端をトラ ンスパースリンク1に固定されている。



: トランスパースリンク

ドライブシャフト 差効表量例 ジェイント

: 布るのジャイント

11 : 李倫田ジ・イント 13 : ドライブシャフト夫将邦政

1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ハンドル操舵に伴い転舵される車輪へ差 動装置からの動力を伝達する、差動装置側のジョイント と車輪側のジョイントとを有するドライブシャフトにお いて、差動装置側ジョイントと車輪側ジョイントとの間 に第3のジョイントを配するとともに、差動装置側ジョ イントと車輪側ジョイントとの間のシャフトを車輪の上 下動に応じて車体に対して揺動するサスペンションアー ムで支持したことを特徴とするドライブシャフト。

#### 【発明の詳細な説明】

[0 0 0 1]

【産業上の利用分野】本発明は、ハンドル操舵に伴い転 舵される車輪へ差動装置からの動力を伝達するドライブ シャフトに関する。

[0002]

【従来の技術】従来の、このようなドライブシャフトと しては、例えば図6~図7に示すようなものがある、 (例えば、Motor Fan 1987年 6月号 第75頁株式会社三栄書房発行参照)。

トを示す。ドライブシャフト21は差動装置22のすぐ 外側に位置する差動装置側ジョイント23と、車輪24 の転舵軸付近に位置している車輪側ジョイント25とを 備えている。そして、これらジョイント23, 25によ り、車輪24を路面に垂直に接した状態のまま上下動可 能とすると共に、操舵時に車輪24の転向を可能として

【0004】尚、差動装置22からの駆動力はドライブ シャフト21を介して車輪へ伝達される。

【0005】一方、車輪24からの荷重はアクスルハブ 30 26を介して車輪軸受27に伝達され、その反力はアク スルハウジンク28を介してトランバースリンク29, ストラット30等で構成されるサスペンションを経由し てポデーにて支えられている。

[00006]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、このよ うな従来のドライブシャフト21においては、車輪24 が大きくパウンドあるいはリパウンドした状態で転舵を 行うと、ドライブシャフト21の車輪側ジョイント25 は、車輪24の上下動による揺動角と転舵による揺動角 40 の両方を合成した揺動角が必要となる。

【0007】車輪24がパウンドしたときの状態を前方 から見た図を図8に破線で、またこのときの状態を上方 から見た図を図9に破線で示す。

【0008】いま、車両前方から見たときのドライブシ ャフト21の差動装置側ジョイント23の折れ角を  $\theta_{11}$ 、車輪倒ジョイント25の折れ角を $\theta_{01}$ とし、上方 から見たときの差動装置側ジョイント23の折れ角を $\theta$ 12、車輪側ジョイント25の折れ角、つまり車輪24の 転舵角をhetao:とすると、ドライブシャフト21の差動装 50 であるトランスパースリンクで、内端部倒を前後2個所

置側ジョイント23の実際の折れ角 $\theta_1$ 及び車輪側ジョ イント25の実際の折れ角heta。は、以下の式で表され

【0009】すなわち、ドライブシャフト21の車輪側 ジョイント25が転舵軸付近に位置する場合

従って

 $\theta_1 = \theta_{11}$ 

 $\theta_0 = a t n (t a n^2 \theta_{01} + t a n^2 \theta_{02})$ 

10 このように、ドライブシャフト21の車輪側ジョイント 25の折れ角は、差動装置側ジョイント23の折れ角に 比べ、転舶角により、大きくなることがわかる。

【0010】ところが、ジョイントの揺動角の上限はあ る範囲に限られており、差動装置側ジョイント23は揺 動角が小さいため問題とならないが、車輪側ジョイント 25の揺動角は大きいため、揺動角の上限を限られた範 囲内に抑えるために、車輪24の上下動の大きさ、ある いは転舵を規制する必要がある。

【0011】このため、車輪24の上下動を小さくした 【0003】図は独立懸架方式の前輪用ドライブシャフ 20 場合には、乗り心地、操安性に悪影響を及し、転舵角を 小さくした場合には、車両の最小回転半径が大きくなる という問題点があった。

> 【0012】本発明は、従来のこのような問題点に着目 してなされたものであり、車輪側ジョイントの折れ角の 小さいドライブシャフトを提供することを目的としてい る。

[0013]

【課題を解決するための手段】このため、ハンドル操舵 に伴い転舵される車輪へ差動装置からの動力を伝達す る、差動装置側のジョイントと車輪側のジョイントとを 有するドライブシャフトにおいて、差動装置側ジョイン トと車輪側ジョイントとの間に第3のジョイントを配す るとともに、差動装置側ジョイントと車輪側ジョイント との間のシャフトを車輪の上下動に応じて車体に対して 揺動するサスペンションアームで支持した。

[0014]

【作用】車輪のパウンドによるサスペンションアームの 揺動に応じて第3のジョイントが上方に押し上げられ、 ドライブシャフトの車輪側ジョイントと第3のジョイン トとの間のシャフトは略水平となる。このため車輪側ジ ョイントの折れ角は小さくなる。

[0015]

【実施例】以下、木発明を図面に基づいて説明する。

【0016】図1~図5は本発明の一実施例を示す図で ある。

【0017】まず構成を、前方より見た図1、上方より 見た図2及びドライブシャフト支持部材を示す図3によ り説明する。図1~図2において1は車輪の上下動に応 じて車体に対して揺動するサスペンションアームの一種

**-416-**

の支持点2, 3において図示しない車体に結合され、車 輪側端部を支持点4でアクスルハウジンク5に回転可能 に結合されている。6はアクスルハウジンク5と車体と に結合され、車輪の上下動に対して動くダンパ6aとコ イルスプリング6 bとを有し、車輪7の転舵の回転に追 従するストラット、8はドライブシャフト、9はドライ プシャフト8の差動装置12側のジョイント、10はド ライブシャフト8中央の第3のジョイント、11はドラ イプシャフト8の車輪7側のジョイントで略車輪7の転 **舵軸上に設置されている。そして、13はドライブシャ 10** フト8をトランスパースリンクで支持するためのドライ プシャフト支持部材で差動装置側ジョイント10と第3 のジョイント10との間のシャフト8aを支持してい

【0018】図3にドライブシャフト支持部材を示す。 ドライブシャフト8の回転を許容する軸受14、揺動及 び軸方向の動きを許容するブッシュ 15よりなり、ブラ ケット16の下端はトランスパースリンク1に固定され ている。

【0019】次に作用を説明する。図1~図2は車輪7 20 がパウンドもリパウンドもしておらず、また転舵もして いない状態を示している。

【0020】この状態におけるドライブシャフト8のジ ョイント9、10、11の折れ角は、図から明らかなよ うに略奪である。

【0021】図4に、車輪7がパウンドし転舵していな いときのドライブシャフト8の状態を破線で示す。図は 装置を車両前方から見た図である。車輪7のパウンドに 応じてトランスパースリンク1は支持点2,3を中心に ースリンク1に固定されているので、ドライブシャフト 8はドライブシャフト支持部材13を介してトランスパ ースリンク1に支持されている。

【0022】従って、ドライブシャフト8の差動装置側 ジョイント9と第3ジョイント10との間のシャフト8 aは、トランスパースリンク1の揺動に応じてドライブ シャフト支持部材13によって押し上げられ、差動装置 側ジョイント9を中心に回転して第3ジョイント10を 持ち上げる。

【0023】このため第3ジョイント10と車輪側ジョ イント11との間のシャフト8bは略平行となる。従っ て、車輪側ジョイントの折れ角は小さくなる。

【0024】なお、ドライプシャフト支持部材13が第 3 ジョイント10と車輪側ジョイント11との間のシャ フト8 bを支持しているときには、トランスパースリン ク1の揺動により、シャフト8bがドライブシャフト支 持部材により押し上げられ、車輪側ジョイント11を中 心に回転してシャフト8bを略水平にするので、車輪側 ジョイント11の折れ角は小さくなる。

【0025】図5に破線で、パウンドした図4の状態で 50

転舵をしたときのドライブシャフト、サスペンション等 の状態を上から見た図を示す。この状態において、車輪 側ジョイント11は、略車輪7の転舵軸上にあるため、 転舵をしても車輪側ジョイント11の位置は変わらな

【0026】いま、車両前方から見たときのドライブシ ャフト8の差動装置側ジョイント9の折れ角を $\theta'$ 11、 第3ジョイント10の折れ角をheta $^{\prime}$  $_{11}$ 、車両側ジョイン トの折れ角をθ′01とし、上方から見た際のドライブシ ャフト8の差動装置側ジョイント9の折れ角をθ'12、 第3 ジョイント10の折れ角を $\theta'$  12、車両側ジョイン ト11の折れ角、すなわち車輪7の転舵角を $\theta'$   $o_2$ とす ると、ドライプシャフト8の差動装置側ジョイント9、 第3ジョイント10、車輪側ジョイント11の実際の折 れ角 $\theta'$ 1,  $\theta'$ 1,  $\theta'$ 0 は以下の式で表される。

従って

 $\theta'_1 = \theta_{11}$ 

 $\theta' = \theta' = 1$ 

 $\theta' = \theta_2 = a t n (t o n^2 \theta_{02})$ 

これより、ドライブシャフト8の車輪側ジョイント11 の折れ角は、従来のジョイントが2つの場合の折れ角  $\theta_0 = a t n (t o n^2 \theta_{01} + t o n^2 \theta_{02})$ に比べて小さくなること明らかである。

【0028】なお、差動装置側ジョイント9の実際の折 れ角 $\theta$ 1、第3ジョイント10の実際の折れ角 $\theta$ 1 ■は、ジョイントが2つの場合の差動装置側ジョイント の実際の折れ角 $\theta$  に比べて大きくなるが操舵に伴う折 れ角が加わる車輪側ジョイント11の実際の折れ角 $\theta$ **揺動する。ドライブシャフト支持部材13はトランスパ 30 。よりも小さく、揺動角の許容範囲内であり、問題とな** 

> 【0029】このように、本実施例によれば、車輪7が 大きくパウンドあるいはリパウンドした状態で転舵を行 った際の、ドライブシャフト8の車輪側ジョイント11 の折れ角は小さい。従って、車輪7の上下動の範囲を大 きく取れ、車輪7の転舵角を大きく取れるので、車両の 操安性、乗心地が向上する。また、車両の最小回転半径 を小さくできるので、車両の取り回しが向上する。

[0030]

【発明の効果】以上説明してきたように、本発明によれ ば、ドライブシャフトの車輪側ジョイントの折れ角を小 さくすることができる。従って、車輪の上下動の範囲を 大きく取り、また、車輪の転舵角を大きくとることによ り、車両の操安性、乗心地を向上させることができる。 また、車両の最小回転半径を小さくすることにより、車 両の取り回しを向上させることができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の一実施例を示す説明図。

【図2】同じく一実施例を示す上面図。

【図3】同じく一実施例に係るドライブシャフト支持部

を説明する前面図。

態を説明する上面図。

5

材の一例を示す断面図。

【図4】同じく一実施例において、車輪がパウンドしたときの状態を説明する前面図。

【図5】同じく一実施例において、図4の状態で転舵したときの状態を説明する上面図。

【図6】従来例を示す前面図。

【図7】従來例を示す上面図。

【図8】従来例において車輪がパウンドしたときの状態

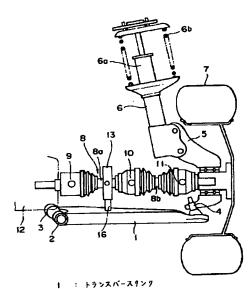
【符号の説明】

(4)

1…トランスパースリンク、7…車輪、8…ドライブシャフト、9…差動装置側ジョイント、10…第3ジョイント、11…車輪側ジョイント、13…ドライブシャフト支持部材。

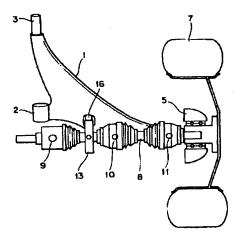
【図9】従来例において図8の状態で転舵したときの状

[図1]

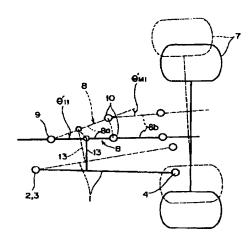


8 : ドライブシャフト 9 : 差効表面例ジャイント 10 : 第3のジャイント 11 : 車輪側ジャイント 13 : ドライブシャフト大待軒坊

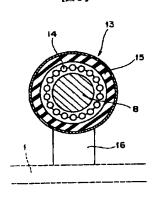
[図2]

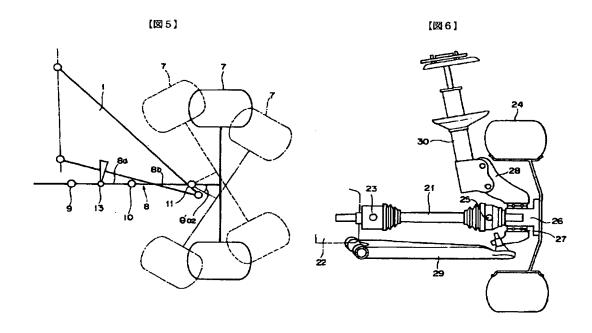


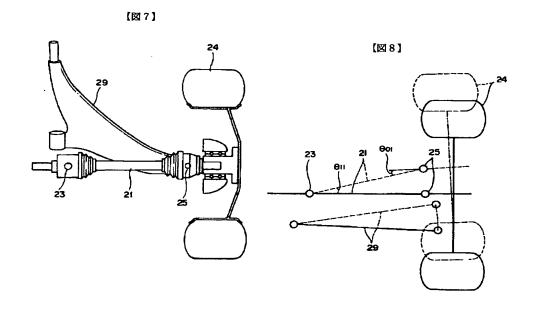
【図1】



[図3]







(6)

特開平5-229359



